



? Démarrer : Comment fait-on pour ...

Démarrer un ROS Master ?

Indiquer quelle machine possède le ROS Master ?

Démarrer un nœud appartenant à un package ?

Démarrer une série de nœuds à la fois ?

Lister tous les nœuds actuellement démarrés ?

? Messages : Comment fait-on pour ...

Lister tous les topics actuellement ouverts ?

Connaître le type de message d'un topic ?

Connaître le détail des champs d'un type de message ?

Espionner (afficher en temps réel) les messages d'un topic ?

? Services : Comment fait-on pour ...

En quoi les services sont différents des messages ?

Lister tous les services actuellement ouverts ?

Connaître le type d'un service ?

Connaître le détail des champs de la requête/réponse ?

Appeler un service en effectuant une requête ?

? Paramètres : Comment fait-on pour ...

Qu'est-ce qu'un paramètre et que le serveur de paramètres ?

Lire la valeur associée à une clé ?

Affecter ou changer une valeur associée à une clé ?